

使用 Pelco 制摄像机的场合

概要

数字硬盘录像机 (WJ-HD716K/CH) (以下简称本机) 可以通过 RS485 对 Pelco 制造 (以下简称 Pelco 制) 的摄像机进行控制。

支持 Pelco 制摄像机协议

仅限于 Pelco-D 协议。

连接

请将 Pelco 制摄像机连接到本机的 RS485 端口[RS485(CAMERA)]。1 个 RS485 端口最多可以连接 8 台 Panasonic 制造 (以下简称 Panasonic 制) 的摄像机或 Pelco 制摄像机。但是如果 Panasonic 制摄像机和 Pelco 制摄像机混合连接到同一端口, 则不能正确地控制摄像机。

Pelco 制摄像机的设置

- 请将 Pelco 制摄像机设定为 RS485 全双工模式。关于 Pelco 制摄像机的设定方法请参见 Pelco 制摄像机的使用说明书。

重要:

- 无论实际接线模式是半双工还是全双工, 本机设置都必须设为全双工, 并且将本机的输出端连接至 Pelco 制摄像机的输入端。
- 为摄像机设定 1 至 16 的编号, 注意编号不能重复。关于 Pelco 制摄像机的设定方法请参见 Pelco 制摄像机的使用说明书。

本机的设置

可以通过本机的设置菜单进行以下设置:

- 将“摄像机控制”的“通讯方式”选择为“RS485”。将“RS485 设置”的“协议”选择为“Pelco-D”。
- 将“RS485 设置”中的波特率设置成与 Pelco 制摄像机的波特率 (初始值: 2400 bps) 一致。
- 使用本机后面的模式开关选择全双工模式。将终端设置成“ON”。

操作方法

可以通过以下 2 种方法来操作摄像机:

- 可以通过本机的前面板、网络浏览器或系统控制器 (WV-CU650/CH) 来操作摄像机。可支持的功能请参见下一页。
- 当与使用 Pelco 制控制器 (KBD300A 等) 时一样, 也可以使用预置号将摄像机移动到预置位。关于 Pelco 制摄像机的设定方法请参见 Pelco 制摄像机的使用说明书。

注意事项

从系统控制器 (WV-CU650/CH) 操作 Pelco 制摄像机的主菜单时, 使用光圈开 (IRIS OPEN) 或光圈关 (IRIS CLOSE) 开关来进行各设置项目的确定或取消。详情请参见 Pelco 制摄像机的使用说明书。

通过系统控制器 (WV-CU650/CH) 进行预置位注册, 即使每次都在屏幕上显示“Invalid (无效)”的字样, 实际上也是成功注册的。请在预置位注册完成后进行摄像机移动至预置位的操作, 可确认是否真的注册成功了。

Pelco 制摄像机支持的功能一览表

| 功能名称 | 相应的 Pelco 制摄像机的功能 | 操作工具 | | |
|--|----------------------------------|-------------|----------------------------|------------------------------|
| | | WV-CU650/CH | 录像机 WV-HD716K/CH 前面板 | 录像机 WV-HD716K/CH 网络浏览器 |
| 水平 (Pan) | Pan Left, Pan Right | ○ | ○ | ○ |
| 俯仰 (Tilt) | Tilt Up, Tilt Down | ○ | ○ | ○ |
| 变焦 (Zoom, Tele/Wide) | Zoom Wide, Zoom Tele | ○ | ○ | ○ |
| 聚焦 远/近 (Focus, Far/Near) | Focus Far, Focus Near | ○ | ○ | ○ |
| 自动聚焦 (Auto Focus) | Auto-focus On | ○ | ○ | ○ |
| 自动水平旋转开始 (Auto Pan Start) | Auto Scan | ○ | ○ | ○ |
| 自动水平旋转停止 (Auto Pan Stop) | Stop Scan | ○ *1 | ○ *1 | ○ |
| 光圈 开/关 (Iris, Open/Close) | Iris Open, Iris Close | ○ | ○ | ○ |
| 光圈复位 (Iris Reset) | Auto Iris On | ○ | ○ | ○ |
| 预置位移动 (Preset Movement (1 至 32, 35 至 82)) | Go to Preset | ○ | ○ | ○ |
| 预置位注册 (Preset Registration (1 至 32, 35 至 82)) | Set Preset | ○ | ○ | × |
| 辅助控制 1 开 (AUX Control 1 ON) | Aux1 On (Preset 85 Set) | ○ | ○ *3 | ○ *3 |
| 辅助控制 1 关 (AUX Control 1 OFF) | Aux1 Off (Preset 85 Call) | ○ | ○ *2 | ○ *2 |
| 辅助控制 2 开 (AUX Control 2 ON) | Aux2 On (Preset 84 Set) | ○ | ○ *3 | ○ *3 |
| 辅助控制 2 关 (AUX Control 2 OFF) | Aux2 Off (Preset 84 Call) | ○ | ○ *2 | ○ *2 |
| 摄像机菜单 (Camera Menu) | Menu Access (Preset 95 Set) | ○ *3 | ○ | ○ |
| 自动模式 序列 (Auto Mode Sequence) | Random Scan (Preset 97 Call) | ○ | ○ *4 | ○ *4 |
| 自动模式 排序 (Auto Mode Sort) | Frame Scan (Preset 98 Call) | ○ | ○ *5 | ○ *5 |
| 黑白模式 开 (Black & White Mode ON) | IR Filter Out (Preset 89 Call) | ○ | ○ *2 | ○ *2 |
| 黑白模式 关 (Black & White Mode OFF) | IR Filter In (Preset 88 Call) | ○ | ○ *2 | ○ *2 |
| 巡逻学习 (Patrol Learn) | Set Pattern Start | ○ | × | × |
| 巡逻开始 (Patrol Start) | Run Pattern | ○ | ○ | ○ |
| 巡逻停止 (Patrol Stop) | Set Pattern Stop | ○ | ○ | ○ |
| 自动水平旋转开始点 (Auto Pan Start Point) | Scan Left Limit (Preset 92 Set) | ○ | ○ *3 | ○ *3 |
| 自动水平旋转结束点 (Auto Pan End Point) | Scan Right Limit (Preset 93 Set) | ○ | ○ *3 | ○ *3 |

*1 可通过进行“手动水平/俯仰操作”使自动水平旋转停止。

○: 可

*2 可通过进行“相应预置位编号的预置位移动操作”来实现。

×: 不可

*3 可通过进行“相应预置位编号的预置位注册”来实现。

*4 可通过进行“相应预置位编号的预置位移动操作或自动模式下的预置位巡监开始”来实现。

*5 可通过进行“相应预置位编号的预置位移动操作或自动模式下的排序开始”来实现。